

## ИДЕНТИФИКАЦИЯ ИНТЕНСИВНОСТИ ИСТОЧНИКОВ ТЕПЛА В НЕЛИНЕЙНОМ УРАВНЕНИИ ТЕПЛОПРОВОДНОСТИ ГИПЕРБОЛИЧЕСКОГО ТИПА

*В статье рассматривается задача восстановления временных компонент функции источника для квазилинейного уравнения теплопроводности гиперболического типа. Эта задача интерпретируется как задача обращения гиперболических динамических систем вход-состояние-выход. Описаны два типа обратных динамических систем.*

### Введение

В настоящей работе рассматривается задача идентификации входного сигнала (временных компонент источника) квазилинейной динамической системы (ДС) гиперболического типа по данным выходного сигнала. Для решения данной задачи применяется метод обратных динамических систем [1-5]. Построение ДС обратных исходным ДС основано на применении аддитивного сдвига (калибровки) состояния ДС относительно источника. Подход обратных ДС к задачам идентификации позволяет ответить на ряд вопросов качественного характера: указать минимальную информацию о начальном состоянии ДС, достаточную в случае обратимости ДС для восстановления входных сигналов [1-3], разделить обратную систему на корректную и некорректную в смысле Адамара части [2], описать степень некорректности задачи [2]. Численная реализация подхода обратных ДС приводит, как правило, к классу экономичных численных алгоритмов решения [4]. Вместе с тем имеется ряд

---

\* Выпускник физико-математического факультета 1970 г.

открытых вопросов, связанных с применением метода обратных динамических систем для восстановления источников переноса, описываемых квазилинейными уравнениями гиперболического и параболического типов [5]. В частности, открыты вопросы единственности и непрерывной зависимости от параметров решения нестандартной начально-краевой задачи, определяемой обратной ДС.

Работа содержит четыре параграфа. В первом приводится постановка задачи и ее физическая интерпретация. Во втором указана замена переменных (аддитивная калибровка) в пространстве состояний ДС. В третьем и четвертом параграфах построены обратные ДС. Отметим, что задачи, отвечающие обратным ДС, относятся к классу обобщенных нагруженных квазилинейных начально-краевых задач гиперболического типа.

### 1. Постановка задачи

Рассмотрим задачу восстановления входных данных для квазилинейной динамической системы вход–состояние–выход (обозначим ее символом  $\Sigma_\tau$ ) гиперболического типа

$$\tau(c(T)T_t)_t + c(T)T_t = (\lambda(T)T_x)_x + \mu_b u(t) + \tau\mu_b \dot{u}(t), \quad (1)$$

$$T(0,t) = g_1(t), \quad T(l,t) = g_2(t), \quad T(x,0) = T_0(x), \quad T_t(x,0) = T_1(x), \quad (2)$$

$$y(t) = \int_0^l T(\xi,t) d\mu_p, \quad t \in [0, t_f], \quad (3)$$

где пара  $(T(\cdot,t), T_t(\cdot,t))$  – состояние ДС в момент времени  $t$ ,  $u(t) = colon(u_1(t), \dots, u_m(t))$  – входной сигнал системы,  $y(t) = colon(y_1(t), \dots, y_m(t))$  – выходной сигнал,  $c(T)$ ,  $\lambda(T)$  – абсолютно непрерывные строго положительные функции,  $\tau$  – положительный параметр. Компоненты вектор-строки

$$\mu_b = [\mu_{b_1}, \dots, \mu_{b_m}] \quad (4)$$

и вектор-столбца

$$\mu_p = colon[\mu_{p_1}, \dots, \mu_{p_m}] \quad (5)$$

являются мерами Стильтьеса на отрезке  $[0, l]$  [6]. Таким образом, для произвольной непрерывной функции  $g(x)$  определены интегралы

$$\int_0^l g(\xi) d\mu_b := \int_0^l g(\xi) db(\xi), \quad \int_0^l g(\xi) d\mu_p := \int_0^l g(\xi) dp(\xi),$$

где  $db(\xi) = [db_1(\xi), \dots, db_m(\xi)]$ ,  $dp(\xi) = colon[dp_1(\xi), \dots, dp_m(\xi)]$ ,

$b_i(\cdot)$ ,  $p_i(\cdot) \in BV[0, l]$ ,  $i = 1, m$ , ( $BV[0, l]$  – пространство вещественных на  $[0, l]$  функций с ограниченной вариацией). Отметим, что в работах [7; 8] изучаются абстрактные линейные и квазилинейные задачи параболического типа с неоднородностями в форме мер Радона, частным случаем которых являются меры Стильтьеса.

Рассматриваем следующую задачу идентификации входных сигналов ДС  $\Sigma_\tau$ : по данным  $y(t), \forall t \in [0, t_f]$ , выходного сигнала определить данные  $u(t), \forall t \in [0, t_f]$ , входного сигнала.

Сформулированная задача относится к классу некорректных обратных задач математической физики [9]. Полагая  $\tau = 0$  и исключая из (2) равенство  $T_i(x, 0) = T_1(x)$ , получим задачу идентификации входных сигналов ДС  $\Sigma_0$  параболического типа, рассмотренную ранее в работе [5].

Коснемся физического содержания рассматриваемого класса задач. Система уравнений (1), (2) описывает процессы теплопереноса с учетом конечной скорости распространения тепла. Поэтому уравнение (1) называют также нелинейным уравнением теплопроводности гиперболического типа. В литературе достаточно широко представлена начально-краевая задача с постоянными параметрами ( $\lambda(T) = const, c(T) = const$ ). В этом случае параметр  $\tau$  можно непосредственно интерпретировать как время релаксации теплового потока [10; 11]. Учет параметра  $\tau$  важен, например, при описании быстропротекающих тепловых процессов, индуцированных импульсным лазерным излучением [12]. Компоненты вектор-строки (4) можно интерпретировать как пространственные моды, характеризующие плотность источника тепла, а компоненты вектора  $u(\cdot)$  – как изменяющиеся во времени амплитуды таких мод.

Типичный пример описания источника – обобщенный закон Бугера

$$\sum_{i=1}^m (1 - R_i) e^{-k_i x} u_i(t),$$

характеризующий поглощение энергии излучения полупрозрачной средой на заданном спектре пространственных мод. Здесь  $R_i$  – коэффициент поверхностного отражения,  $u_i(t)$  – интенсивность падающего излучения,  $k_i$  – коэффициент поглощения.

Противоположный случай – точечный источник

$$\sum_{i=1}^m \delta(x - x_i) u_i(t),$$

где  $\delta(x - x_i)$  – сосредоточенная в точке  $x = x_i$  функция Дирака. Задачи идентификации мощности точечных источников возникают, например, при мониторинге состояния окружающей среды [13].

Соотношения (3), (5) описывают способ измерения первой компоненты вектора состояний ДС  $\Sigma_\tau$ . На практике наиболее распространены так называемые точечные измерения

$$y_i(t) = T(x_i^*, t) \equiv \int_0^l \delta(\xi - x_i^*) T(\xi, t) d\xi, \quad i = \overline{1, m}, \quad (6)$$

где  $x_i^*$  ( $i = \overline{1, m}$ ) – заданные точки интервала  $(0, l)$ .

Известны также методики измерения интегральных характеристик процессов переноса. Набор измерений (6) можно использовать также

для аппроксимации данных (3), применяя, например, кубатурные формулы вычисления определенных интегралов (3).

## 2. Калибровочное преобразование

Построение ДС обратных ДС  $\Sigma_\tau$  основано на применении аддитивного сдвига (калибровки) состояния относительно источника. Аддитивная калибровка сохраняет важный параметр – физическую размерность поля  $T(x, t)$ . Полученную в результате применения этой операции ДС будем называть калибровочной. Дифференциалы  $db$ ,  $dp$  перепишем в “точечной” форме  $db = b'(x)dx$ ,  $dp = p'(x)dx$ , где  $b'(x) := \frac{db}{dx}$ ,  $p'(x) := \frac{dp}{dx}$  – обобщенные производные функций  $b(x)$ ,  $p(x)$ .

Построим калибровочную ДС  $\Sigma_{\tau g}$  для квазилинейной системы  $\Sigma_\tau$ . С помощью стандартной замены переменных  $T = \varphi(S)$ , где  $\varphi(S)$  удовлетворяет уравнению

$$\frac{d\varphi}{dS} = \frac{1}{c(\varphi)},$$

можно избавиться в уравнении (1) от множителя  $c(T)$ . Поэтому без ограничения общности положим  $c(T) \equiv 1$ . Тогда калибровочное преобразование для ДС  $\Sigma_\tau$  имеет вид

$$T(x, t) = w(x, t) + b'(x)v(t), \quad v(t) = \int_0^t (t-s)u(s)ds. \quad (7)$$

Преобразование (7) обобщает калибровочное преобразование для ДС параболического типа [4; 5; 14].

Подстановка (7) в (1)-(3) дает систему уравнений, определяющую ДС  $\Sigma_{\tau g}$ ,

$$\tau w_{tt} + w_t = (\lambda(w + b'v(t))(w + b'v(t))_{xx}), \quad (8)$$

$$w(0, t) + b'(x)v(t)|_{x=0} = g_1(t), \quad (9)$$

$$w(l, t) + b'(x)v(t)|_{x=l} = g_2(t), \quad (10)$$

$$w(x, 0) = T_0(x), \quad w_t(x, 0) = T_1(x), \quad (11)$$

$$y(t) = \int_0^l dp(\xi)(w(\xi, t) + b'(\xi)v(t)). \quad (12)$$

Далее система уравнений (8)-(12) применяется для построения ДС  $\Sigma_{\tau g}^{-1}$ , поскольку, очевидно, что задача восстановления сигнала  $u(\cdot)$  для ДС  $\Sigma_\tau$  эквивалентна задаче восстановления сигнала  $u(\cdot)$  для ДС  $\Sigma_{\tau g}^{-1}$ .

### 3. Обратная ДС $\Sigma_{\tau g}^{-1}$

Предположим, что матрица

$$\mathcal{D} := \int p'(x)b'(x)dx$$

существует и обратима. Тогда уравнение (12) однозначно разрешимо относительно вектора

$$v(t) = -\mathcal{D}^{-1} \left( \int p'(x)w(x,t)dx + y(t) \right). \quad (13)$$

Подставим в (8)-(11) выражение для  $v(t)$  (13). В результате получим следующее описание обратной ДС  $\Sigma_{\tau g}^{-1}$ :

$$\begin{aligned} \tau w_{tt} + w_t = & \left( \lambda \left( w - b'D^{-1} \int p'(x)w(x,t)dx + b'D^{-1}y(t) \right) \times \right. \\ & \left. \times \left( w - b'D^{-1} \int p'(x)w(x,t)dx + b'D^{-1}y(t) \right) \right)_{xx}, \end{aligned} \quad (14)$$

$$w(0,t) - b'(x)D^{-1} \left( \int p'(x)w(x,t)dx - y(t) \right)_{x=0} = g_1(t), \quad (15)$$

$$w(l,t) - b'(x)D^{-1} \left( \int p'(x)w(x,t)dx - y(t) \right)_{x=l} = g_2(t), \quad (16)$$

$$w(x,0) = T_0(x), \quad w_t(x,0) = T_1(x), \quad (17)$$

$$u(t) = -\mathcal{D}^{-1} \frac{d^2}{dt^2} \left( \int p'(x)w(x,t)dx + y(t) \right). \quad (18)$$

Для ДС  $\Sigma_{\tau g}^{-1}$ , заданной системой уравнений (14)-(18) выходной сигнал  $y(t)$  исходной системы  $\Sigma_{\tau g}$  является входным, а входной  $u(t)$  – выходным. Система уравнений (14)-(17) представляет собой нестандартную начально-краевую задачу Коши. Действительно, уравнение (14) содержит “сдвинутую” композицию  $\lambda(w - f)$ , где

$$f(x,t) := b'D^{-1} \left( \int p'(x)w(x,t)dx + y(t) \right).$$

Краевые условия (15), (16) также не являются классическими. Несмотря на свой устрашающий вид, начально-краевая задача (14)-(17) вполне поддается численной обработке. Примеры численного моделирования решения задачи идентификации источников для параболической ДС  $\Sigma_0$  приведены в работе [5].

#### 4. Обратная ДС $\Sigma_{\tau}^{-1}$

Представляет интерес еще один вариант обратной ДС  $\Sigma_{\tau}^{-1}$ . Предположим существование первой и второй производной для правой части уравнения (3), справедливость равенств

$$\frac{d}{dt} \int_0^1 T(\xi, t) dp(\xi) = \int_0^1 T_t(\xi, t) dp(\xi), \quad \frac{d^2}{dt^2} \int_0^1 T(\xi, t) dp(\xi) = \int_0^1 T_{tt}(\xi, t) dp(\xi)$$

и существование матрицы  $\mathcal{D}$ . Тогда, учитывая (1), получим

$$\tau \ddot{y}(t) + \dot{y}(t) = \int_0^1 (\lambda(T)T_x)_x dp(x) + \mathcal{D}f(t), \quad f(t) = \tau \dot{u}(t) + u(t).$$

Отсюда, в случае обратимости матрицы  $\mathcal{D}$ , следует, что ДС  $\Sigma_{\tau}^{-1}$  задается системой уравнений

$$\tau T_{tt} + T_t = (\lambda(T)T_x)_x + b'(x) \mathcal{D}^{-1} \left( \tau \ddot{y}(t) + \dot{y}(t) - \int_0^1 (\lambda(T)T_x)_x dp(x) \right), \quad (19)$$

$$f(t) = \mathcal{D}^{-1} \left( \tau \ddot{y}(t) + \dot{y}(t) - \int_0^1 (\lambda(T)T_x)_x dp(x) \right), \quad (20)$$

$$u(t) = e^{-\frac{t}{\tau}} u(0) + \int_0^t e^{-\frac{t+s}{\tau}} f(s) ds. \quad (21)$$

с начально-краевыми условиями (2).

Второй подход дает решение задачи восстановления интенсивности источника  $u(t)$  с точностью до экспоненциально убывающего слагаемого  $e^{-\frac{t}{\tau}} u(0)$ .

Напомним [15], что уравнения с частными производными, содержащие в коэффициентах функционалы от решения, называются нагруженными. Таким образом, начально-краевые задачи (14)-(17) и (19), (2) можно отнести к классу начально-краевых задач для обобщенных нагруженных квазилинейных уравнений гиперболического типа.

#### Заключение

Для решения задач идентификации временных компонент функции источника в нелинейном уравнении теплопроводности гиперболического типа предложен подход, основанный на построении обратных ДС. Установлено, что при некоторых ограничениях на параметры обратная задача идентификации интенсивности источников тепла сводится к прямой начально-краевой задаче для нагруженных квазилинейных уравнений гиперболического типа.

#### СПИСОК ИСПОЛЬЗОВАННЫХ ИСТОЧНИКОВ

1. *Borukhov, V.T.* Method of inverse dynamic systems and its application for recovering internal heat sources / V.T. Borukhov, P.M. Kolesnikov // Int. J. Heat Mass Transfer. – 1988. – V. 31. – № 8. – P. 1549–1556.

2. **Борухов, В.Т.** Структурные свойства динамических систем и обратные задачи математической физики / В.Т. Борухов, И.В. Гайшун, В.И. Тимошпольский. – Минск, 2009. – 176 с.
3. **Борухов, В.Т.** Восстановление потоков тепла при дифференциальном измерении температуры методом обратных динамических систем / В.Т. Борухов // Инженерно-физический журнал. – 1984. – Т. 47. – № 3. – С. 469–474.
4. **Borukhov, V.T.** Numerical solution of the inverse problem of reconstructing distributed right-hand side of parabolic equation / V.T. Borukhov, P.N. Vabishchevich // Computer Physics Communication. – 2000. – V. 126. – № 1-2. – P. 1033–1041.
5. **Борухов, В.Т.** Обратимость квазилинейных параболического типа динамических систем вход-состояние-выход / В.Т. Борухов, Г.М. Заяц // Труды 6-й Международной конференции “Аналитические методы анализа и дифференциальных уравнений” : в 2 т. – Т. 2 : Дифференциальные уравнения. – Минск : Институт математики НАН Беларуси. – 2012. – С. 19–24.
6. **Колмогоров, А.Н.** Элементы теории функций и функционального анализа / А.Н. Колмогоров, С.В. Фомин. – М. : Наука, 1973. – 375 с.
7. **Аманн, Н.** Linear parabolic problems involving measures / Н. Amann // Rev. R. Acad. Cien. Serie A. Mat. – 2001. – V. 95. – № 1. – P. 85–119.
8. **Аманн, Г.** Нелокальные квазилинейные параболические уравнения / Г. Аманн // Успехи матем. наук. – 2005. – Т. 60. – Вып. 6. – С. 21–32.
9. **Леонов, А.С.** Решение некорректно поставленных обратных задач: Очерк теории, практические алгоритмы и демонстрации в МАТЛАБ / А.С. Леонов. – М. : Книжный дом ЛИБРОКОМ, 2010. – 320 с.
10. **Cattaneo, C.** A form of heat conduction equation which eliminate the paradox of instantaneous propagation / С. Cattaneo // Comptes Rendus. – 1958. – V. 247. – P. 431–433.
11. **Лыков, А.В.** Некоторые проблемные вопросы теории теплопереноса. В сб. “Проблема тепло- и массопереноса” / А.В. Лыков. – Минск : Наука и техника, 1976. – С. 9–82.
12. **Al-Khairi, R.T.** Analytical solution of the hyperbolic heat conduction equation for moving semi-infinite medium under the effect of time-dependent laser heat source / R.T. Al-Khairi, Z.M. Al-Ofey // Journal of Appl. Mathematics. – 2009, Article ID 604695, 18 pages.
13. **Марчук, Г.И.** Математическое моделирование в проблеме окружающей среды / Г.И. Марчук. – М. : Наука, 1982. – 347 с.
14. Восстановление временной компоненты источника тепла в нелинейном уравнении теплопроводности / В.Т. Борухов [и др.] // Труды 5-й Международной конференции “Аналитические методы анализа и дифференциальных уравнений” : в 2 т. – Т. 2 : Дифференциальные уравнения и современные проблемы механики. – Минск : Институт математики НАН Беларуси, 2010. – С. 17–22.
15. **Нахушев, А.М.** Уравнения математической биологии / А.М. Нахушев. – М. : Высшая школа, 1995. – 352 с.

Поступила в редакцию 26.04.2013 г.