

К КОНСТРУКТИВНОМУ АНАЛИЗУ ПЕРИОДИЧЕСКИХ ПОЛУЛИНЕЙНЫХ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ СИСТЕМ

В. Л. ТИТОВ (МОГИЛЕВ, БЕЛАРУСЬ)

В докладе продолжены исследования [1, 2] задачи о периодических решениях с периодом ω системы

$$\frac{dx}{dt} = P(t)x + A(t, x)x + f(t), \quad (1)$$

где $P \in C(\mathbb{R}, \mathbb{R}^{n \times n})$, $A \in C(D_\rho, \mathbb{R}^{n \times n})$, $f \in C(\mathbb{R}, \mathbb{R}^n)$, матрица $A(t, x)$ липшицева по x ; предполагается ω -периодичность по t правой части (1). Здесь

$$D_\rho = \{(t, x) : -\infty < t < \infty, \|x\| \leq \rho\}, \quad \rho > 0. \text{ Обозначим } \tilde{P}(\omega) = \int_0^\omega P(\tau) d\tau.$$

С помощью подхода [3, гл. 2] в случае $\det \tilde{P}(\omega) \neq 0$ получены эффективно проверяемые достаточные условия однозначной разрешимости в области D_ρ указанной задачи. Предложен итерационный алгоритм отыскания решения, имеющий в дифференциальной форме следующий вид:

$$\frac{dx_{k+1}}{dt} = P(t)x_k + A(t, x_k)x_k + f(t), \quad k = 0, 1, 2, \dots, \quad (2)$$

при этом приближение x_0 определяется из соотношения $\int_0^\omega [P(\tau)c + A(\tau, c)c + f(\tau)] d\tau = 0$, где c — постоянный вектор.

Литература

1. Лаптинский В. Н., Титов В. Л. // Дифференц. уравнения. 1999. Т. 35. № 8. С. 1036 — 1045.
2. Лаптинский В. Н., Титов В. Л. // Тез. докл. междунар. матем. конф. "Еругинские чтения — IX". Витебск, 2003. С. 74.
3. Лаптинский В. Н. Конструктивный анализ управляемых колебательных систем. Мн., 1998.