

## О РАЗРЕШИМОСТИ ПЕРИОДИЧЕСКОЙ КРАЕВОЙ ЗАДАЧИ ДЛЯ СИСТЕМЫ МАТРИЧНЫХ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ РИККАТИ

*Получены конструктивные достаточные условия однозначной разрешимости периодической краевой задачи для системы матричных дифференциальных уравнений Риккати.*

В данной работе с помощью метода [1, гл. 3] исследуется краевая задача

$$\frac{dX}{dt} = A_1(t)X + XB_1(t) + X(S_1(t)X + S_2(t)Y) + F_1(t), \quad (1)$$

$$\frac{dY}{dt} = A_2(t)Y + YB_2(t) + Y(P_1(t)X + P_2(t)Y) + F_2(t), \quad (2)$$

$$X(0) = X(\omega), \quad (3)$$

$$Y(0) = Y(\omega), \quad (4)$$

где  $t \in [0, \omega]$ ,  $X(t), Y(t) \in \mathbb{R}^{n \times n}$ , матрицы  $A_i(t), B_i(t), S_i(t), P_i(t), F_i(t)$  ( $i=1,2$ ) определены и непрерывны на промежутке  $[0, \omega]$ ;  $\omega > 0$ .

Система уравнений (1), (2) относится к многомерным системам дифференциальных уравнений специального вида. В частности, к таким уравнениям относятся матричные дифференциальные уравнения Ляпунова, Риккати, играющие важную роль в теории и приложениях дифференциальных уравнений [1-4]. Указанная система впервые появилась, по-видимому, в теории дифференциальных игр (см., например, [3]). Задача типа (1)-(4) рассмотрена в [1].

Примем следующие обозначения:

$$D = \{(t, \mathbf{X}, \mathbf{Y}) : 0 \leq t \leq \omega, \|\mathbf{X}\| \leq \rho_1, \|\mathbf{Y}\| \leq \rho_2\}, \tilde{\mathbf{A}}_i(\omega) = \int_0^\omega \mathbf{A}_i(\tau) d\tau, \gamma_i = \|\tilde{\mathbf{A}}_i^{-1}(\omega)\|,$$

$$\alpha_i = \max_t \|\mathbf{A}_i(t)\|, \beta_i = \max_t \|\mathbf{B}_i(t)\|, \delta_i = \max_t \|\mathbf{S}_i(t)\|, \mu_i = \max_t \|\mathbf{P}_i(t)\|,$$

$$h_i = \max_t \|\mathbf{F}_i(t)\|, \|\mathbf{T}\|_C = \max_t \|\mathbf{T}(t)\|,$$

$$q_{11} = \gamma_1 \left[ \frac{1}{2} \alpha_1 \omega^2 (\alpha_1 + \beta_1 + 2\delta_1 \rho_1 + \delta_2 \rho_2) + \omega (\beta_1 + 2\delta_1 \rho_1 + \delta_2 \rho_2) \right],$$

$$q_{12} = \gamma_1 \delta_2 \rho_1 \omega \left( \frac{1}{2} \alpha_1 \omega + 1 \right), q_{21} = \gamma_2 \mu_1 \rho_2 \omega \left( \frac{1}{2} \alpha_2 \omega + 1 \right),$$

$$q_{22} = \gamma_2 \left[ \frac{1}{2} \alpha_2 \omega^2 (\alpha_2 + \beta_2 + \mu_1 \rho_1 + 2\mu_2 \rho_2) + \omega (\beta_2 + \mu_1 \rho_1 + 2\mu_2 \rho_2) \right],$$

где  $t \in [0, \omega]$ ,  $\rho_1, \rho_2 > 0$ ,  $\|\cdot\|$  — мультипликативная норма матриц ( $\|\mathbf{ST}\| \leq \|\mathbf{S}\| \cdot \|\mathbf{T}\|$ ), например, любая из норм, приведенных в [5, с. 21].

В случае, когда коэффициенты в (1), (2) постоянные, получим систему типа [3].

**Теорема.** Пусть выполнены следующие условия:

$$1) \det \tilde{\mathbf{A}}_i \neq 0 \quad (i=1,2), \quad (5)$$

$$2) \quad \gamma_1 \left\{ \frac{1}{2} \alpha_1 \omega^2 [(\alpha_1 + \beta_1) \rho_1 + \delta_1 \rho_1^2 + \delta_2 \rho_1 \rho_2 + h_1] + \right. \\ \left. + \omega (\beta_1 \rho_1 + \delta_1 \rho_1^2 + \delta_2 \rho_1 \rho_2 + h_1) \right\} \leq \rho_1, \quad (6)$$

$$\gamma_2 \left\{ \frac{1}{2} \alpha_2 \omega^2 [(\alpha_2 + \beta_2) \rho_2 + \mu_2 \rho_2^2 + \mu_1 \rho_1 \rho_2 + h_2] + \right. \\ \left. + \omega (\beta_2 \rho_2 + \mu_2 \rho_2^2 + \mu_1 \rho_1 \rho_2 + h_2) \right\} \leq \rho_2,$$

$$3) q_{11} < 1, \det(\mathbf{E} - \mathbf{Q}) > 0, \quad (7)$$

где  $\mathbf{E} = \text{diag}(1,1)$ ,  $\mathbf{Q} = (q_{ij})$ .

Тогда задача (1)-(4) однозначно разрешима в области  $D$ .

**Доказательство.** Используя условие (5) и следуя методике [1], сначала выведем систему матричных интегральных уравнений, эквивалентную задаче (1)-(4).

Из уравнения (1) на основании условия (3) имеем

$$\int_0^{\omega} \mathbf{A}_1(\tau) \mathbf{X}(\tau) d\tau = - \int_0^{\omega} [\mathbf{X}(\tau) \mathbf{B}_1(\tau) + \mathbf{X}(\tau) (\mathbf{S}_1(\tau) \mathbf{X}(\tau) + \mathbf{S}_2(\tau) \mathbf{Y}(\tau)) + \mathbf{F}_1(\tau)] d\tau.$$

Воспользуемся тождеством типа [1, с. 47]

$$\int_0^{\omega} \mathbf{A}_1(\tau) \mathbf{X}(\tau) d\tau = \int_0^{\omega} \mathbf{A}_1(\tau) d\tau \mathbf{X}(t) - \int_0^t \left( \int_0^{\tau} \mathbf{A}_1(\sigma) d\sigma \right) d\mathbf{X}(\tau) + \int_t^{\omega} \left( \int_{\tau}^{\omega} \mathbf{A}_1(\sigma) d\sigma \right) d\mathbf{X}(\tau). \quad (8)$$

Тогда на основе (8) в силу (1) получим

$$\begin{aligned} \tilde{\mathbf{A}}_1(\omega) \mathbf{X}(t) &= \int_0^t \left( \int_0^{\tau} \mathbf{A}_1(\sigma) d\sigma \right) [\mathbf{A}_1(\tau) \mathbf{X}(\tau) + \mathbf{X}(\tau) \mathbf{B}_1(\tau) + \\ &+ \mathbf{X}(\tau) (\mathbf{S}_1(\tau) \mathbf{X}(\tau) + \mathbf{S}_2(\tau) \mathbf{Y}(\tau)) + \mathbf{F}_1(\tau)] d\tau - \\ &- \int_t^{\omega} \left( \int_{\tau}^{\omega} \mathbf{A}_1(\sigma) d\sigma \right) [\mathbf{A}_1(\tau) \mathbf{X}(\tau) + \mathbf{X}(\tau) \mathbf{B}_1(\tau) + \\ &+ \mathbf{X}(\tau) (\mathbf{S}_1(\tau) \mathbf{X}(\tau) + \mathbf{S}_2(\tau) \mathbf{Y}(\tau)) + \mathbf{F}_1(\tau)] d\tau - \\ &- \int_0^{\omega} [\mathbf{X}(\tau) \mathbf{B}_1(\tau) + \mathbf{X}(\tau) (\mathbf{S}_1(\tau) \mathbf{X}(\tau) + \mathbf{S}_2(\tau) \mathbf{Y}(\tau)) + \mathbf{F}_1(\tau)] d\tau. \end{aligned} \quad (9)$$

Так как, согласно (5),  $\det \tilde{\mathbf{A}}_1(\omega) \neq 0$ , то из (9) получим матричное интегральное уравнение

$$\begin{aligned} \mathbf{X}(t) &= \tilde{\mathbf{A}}_1^{-1}(\omega) \left\{ \int_0^t \left( \int_0^{\tau} \mathbf{A}_1(\sigma) d\sigma \right) [\mathbf{A}_1(\tau) \mathbf{X}(\tau) + \mathbf{X}(\tau) \mathbf{B}_1(\tau) + \right. \\ &+ \mathbf{X}(\tau) (\mathbf{S}_1(\tau) \mathbf{X}(\tau) + \mathbf{S}_2(\tau) \mathbf{Y}(\tau)) + \mathbf{F}_1(\tau)] d\tau - \\ &- \int_t^{\omega} \left( \int_{\tau}^{\omega} \mathbf{A}_1(\sigma) d\sigma \right) [\mathbf{A}_1(\tau) \mathbf{X}(\tau) + \mathbf{X}(\tau) \mathbf{B}_1(\tau) + \\ &+ \mathbf{X}(\tau) (\mathbf{S}_1(\tau) \mathbf{X}(\tau) + \mathbf{S}_2(\tau) \mathbf{Y}(\tau)) + \mathbf{F}_1(\tau)] d\tau - \\ &\left. - \int_0^{\omega} [\mathbf{X}(\tau) \mathbf{B}_1(\tau) + \mathbf{X}(\tau) (\mathbf{S}_1(\tau) \mathbf{X}(\tau) + \mathbf{S}_2(\tau) \mathbf{Y}(\tau)) + \mathbf{F}_1(\tau)] d\tau \right\}. \end{aligned} \quad (10)$$

Аналогично получим следующее интегральное уравнение:

$$\mathbf{Y}(t) = \tilde{\mathbf{A}}_2^{-1}(\omega) \left\{ \int_0^t \left( \int_0^{\tau} \mathbf{A}_2(\sigma) d\sigma \right) [\mathbf{A}_2(\tau) \mathbf{Y}(\tau) + \mathbf{Y}(\tau) \mathbf{B}_2(\tau) + \right.$$

$$\begin{aligned}
 & +\mathbf{Y}(\tau)(\mathbf{P}_1(\tau)\mathbf{X}(\tau)+\mathbf{P}_2(\tau)\mathbf{Y}(\tau))+\mathbf{F}_2(\tau)]d\tau - \\
 & -\int_i^\omega\left(\int_\tau^\omega\mathbf{A}_2(\sigma)d\sigma\right)\left[\mathbf{A}_2(\tau)\mathbf{Y}(\tau)+\mathbf{Y}(\tau)\mathbf{B}_2(\tau)+\right. \\
 & \left. +\mathbf{Y}(\tau)(\mathbf{P}_1(\tau)\mathbf{X}(\tau)+\mathbf{P}_2(\tau)\mathbf{Y}(\tau))+\mathbf{F}_2(\tau)\right]d\tau - \\
 & \left. -\int_0^\omega\left[\mathbf{Y}(\tau)\mathbf{B}_2(\tau)+\mathbf{Y}(\tau)(\mathbf{P}_1(\tau)\mathbf{X}(\tau)+\mathbf{P}_2(\tau)\mathbf{Y}(\tau))+\mathbf{F}_2(\tau)\right]d\tau\right\}. \quad (11)
 \end{aligned}$$

Верно и обратное: всякое непрерывное решение системы матричных интегральных уравнений (10), (11) является решением задачи (1)-(4). Это можно показать с помощью несложных выкладок.

Исследуем разрешимость системы уравнений (10), (11). Эту систему запишем в операторной форме:

$$\mathbf{X} = \mathcal{L}_1(\mathbf{X}, \mathbf{Y}), \quad (12)$$

$$\mathbf{Y} = \mathcal{L}_2(\mathbf{X}, \mathbf{Y}), \quad (13)$$

где через  $\mathcal{L}_i (i=1,2)$  обозначены соответствующие интегральные операторы в (10), (11). Эти операторы действуют на множестве  $\{(\mathbf{X}(t), \mathbf{Y}(t)) : \|\mathbf{X}\|_C < \infty, \|\mathbf{Y}\|_C < \infty\}$ .

Покажем, что из условий (5)-(7) следует выполнение модифицированного [6] принципа Банаха-Каччиопполи [7, с. 605] на множестве

$$\tilde{D} = \{(\mathbf{X}(t), \mathbf{Y}(t)) : \|\mathbf{X}\|_C \leq \rho_1, \|\mathbf{Y}\|_C \leq \rho_2\}.$$

Сначала покажем, что  $(\mathcal{L}_1(\mathbf{X}, \mathbf{Y}), \mathcal{L}_2(\mathbf{X}, \mathbf{Y})) \in \tilde{D}$ , если  $(\mathbf{X}, \mathbf{Y}) \in \tilde{D}$ . Выполнив оценки по норме в (12), (13), имеем последовательно

$$\begin{aligned}
 \|\mathcal{L}_1(\mathbf{X}, \mathbf{Y})\| & \leq \left\| \tilde{\mathbf{A}}_1^{-1}(\omega) \left\| \left\| \int_0^i \left( \int_0^\tau \mathbf{A}_1(\sigma) d\sigma \right) \left[ \mathbf{A}_1(\tau)\mathbf{X}(\tau) + \mathbf{X}(\tau)\mathbf{B}_1(\tau) + \right. \right. \right. \\
 & \left. \left. \left. + \mathbf{X}(\tau)(\mathbf{S}_1(\tau)\mathbf{X}(\tau) + \mathbf{S}_2(\tau)\mathbf{Y}(\tau)) + \mathbf{F}_1(\tau) \right] d\tau - \right. \right. \\
 & \left. \left. - \int_i^\omega \left( \int_\tau^\omega \mathbf{A}_1(\sigma) d\sigma \right) \left[ \mathbf{A}_1(\tau)\mathbf{X}(\tau) + \mathbf{X}(\tau)\mathbf{B}_1(\tau) + \right. \right. \right. \\
 & \left. \left. \left. + \mathbf{X}(\tau)(\mathbf{S}_1(\tau)\mathbf{X}(\tau) + \mathbf{S}_2(\tau)\mathbf{Y}(\tau)) + \mathbf{F}_1(\tau) \right] d\tau - \right. \right. \\
 & \left. \left. - \int_0^\omega \left[ \mathbf{X}(\tau)\mathbf{B}_1(\tau) + \mathbf{X}(\tau)(\mathbf{S}_1(\tau)\mathbf{X}(\tau) + \mathbf{S}_2(\tau)\mathbf{Y}(\tau)) + \mathbf{F}_1(\tau) \right] d\tau \right\| \right\| \leq
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& \leq \gamma_1 \left\{ \int_0^i \int_0^\tau \|A_1(\sigma)\| d\sigma \right\} \left[ \|A_1(\tau)\| \|X(\tau)\| + \|X(\tau)\| \|B_1(\tau)\| + \right. \\
& + \|X(\tau)\| \|S_1(\tau)\| \|X(\tau)\| + \|X(\tau)\| \|S_2(\tau)\| \|Y(\tau)\| + \|F_1(\tau)\| \Big] d\tau + \\
& \quad + \int_i^\omega \int_\tau^\omega \|A_1(\sigma)\| d\sigma \left[ \|A_1(\tau)\| \|X(\tau)\| + \|X(\tau)\| \|B_1(\tau)\| + \right. \\
& + \|X(\tau)\| \|S_1(\tau)\| \|X(\tau)\| + \|X(\tau)\| \|S_2(\tau)\| \|Y(\tau)\| + \|F_1(\tau)\| \Big] d\tau + \\
& \left. + \int_0^\omega \left[ \|X(\tau)\| \|B_1(\tau)\| + \|X(\tau)\| \|S_1(\tau)\| \|X(\tau)\| + \|X(\tau)\| \|S_2(\tau)\| \|Y(\tau)\| + \|F_1(\tau)\| \right] d\tau \right\} \leq \\
& \leq \gamma_1 \left\{ \int_0^i \alpha_1 \tau \left[ (\alpha_1 + \beta_1) \|X(\tau)\| + \delta_1 \|X(\tau)\|^2 + \delta_2 \|X(\tau)\| \|Y(\tau)\| + h_1 \right] d\tau + \right. \\
& + \int_i^\omega \alpha_1 (\omega - \tau) \left[ (\alpha_1 + \beta_1) \|X(\tau)\| + \delta_1 \|X(\tau)\|^2 + \delta_2 \|X(\tau)\| \|Y(\tau)\| + h_1 \right] d\tau + \\
& \quad \left. + \int_0^\omega \left[ \beta_1 \|X(\tau)\| + \delta_1 \|X(\tau)\|^2 + \delta_2 \|X(\tau)\| \|Y(\tau)\| + h_1 \right] d\tau \right\} \leq \\
& \leq \gamma_1 \left\{ \frac{1}{2} \alpha_1 \omega^2 \left[ (\alpha_1 + \beta_1) \rho_1 + \delta_1 \rho_1^2 + \delta_2 \rho_1 \rho_2 + h_1 \right] + \right. \\
& \quad \left. + \omega (\beta_1 \rho_1 + \delta_1 \rho_1^2 + \delta_2 \rho_1 \rho_2 + h_1) \right\}. \tag{14}
\end{aligned}$$

Аналогичные оценки выполним для оператора  $\mathcal{L}_2$ :

$$\begin{aligned}
\|\mathcal{L}_2(\mathbf{X}, \mathbf{Y})\| & \leq \|\tilde{A}_2^{-1}(\omega)\| \left\| \int_0^i \int_0^\tau A_2(\sigma) d\sigma \right\| \left[ A_2(\tau) Y(\tau) + Y(\tau) B_2(\tau) + \right. \\
& + Y(\tau) (P_1(\tau) X(\tau) + P_2(\tau) Y(\tau)) + F_2(\tau) \Big] d\tau - \\
& - \int_i^\omega \int_\tau^\omega A_2(\sigma) d\sigma \left[ A_2(\tau) Y(\tau) + Y(\tau) B_2(\tau) + \right. \\
& + Y(\tau) (P_1(\tau) X(\tau) + P_2(\tau) Y(\tau)) + F_2(\tau) \Big] d\tau - \\
& \left. - \int_0^\omega \left[ Y(\tau) B_2(\tau) + Y(\tau) (P_1(\tau) X(\tau) + P_2(\tau) Y(\tau)) + F_2(\tau) \right] d\tau \right\} \leq
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 &\leq \gamma_2 \left\{ \int_0^t \left( \int_0^\tau \|\mathbf{A}_2(\sigma)\| d\sigma \right) \left[ \|\mathbf{A}_2(\tau)\| \|\mathbf{Y}(\tau)\| + \|\mathbf{Y}(\tau)\| \|\mathbf{B}_2(\tau)\| + \right. \right. \\
 &+ \|\mathbf{Y}(\tau)\| \|\mathbf{P}_1(\tau)\| \|\mathbf{X}(\tau)\| + \|\mathbf{Y}(\tau)\| \|\mathbf{P}_2(\tau)\| \|\mathbf{Y}(\tau)\| + \|\mathbf{F}_2(\tau)\| \left. \right] d\tau + \\
 &+ \int_t^\omega \left( \int_\tau^\omega \|\mathbf{A}_2(\sigma)\| d\sigma \right) \left[ \|\mathbf{A}_2(\tau)\| \|\mathbf{Y}(\tau)\| + \|\mathbf{Y}(\tau)\| \|\mathbf{B}_2(\tau)\| + \right. \\
 &+ \|\mathbf{Y}(\tau)\| \|\mathbf{P}_1(\tau)\| \|\mathbf{X}(\tau)\| + \|\mathbf{Y}(\tau)\| \|\mathbf{P}_2(\tau)\| \|\mathbf{Y}(\tau)\| + \|\mathbf{F}_2(\tau)\| \left. \right] d\tau + \\
 &+ \int_0^\omega \left[ \|\mathbf{Y}(\tau)\| \|\mathbf{B}_2(\tau)\| + \|\mathbf{Y}(\tau)\| \|\mathbf{P}_1(\tau)\| \|\mathbf{X}(\tau)\| + \|\mathbf{Y}(\tau)\| \|\mathbf{P}_2(\tau)\| \|\mathbf{Y}(\tau)\| + \|\mathbf{F}_2(\tau)\| \right] d\tau \left. \right\} \leq \\
 &\leq \gamma_2 \left\{ \int_0^t \alpha_2 \tau \left[ (\alpha_2 + \beta_2) \|\mathbf{Y}(\tau)\| + \mu_1 \|\mathbf{X}(\tau)\| \|\mathbf{Y}(\tau)\| + \mu_2 \|\mathbf{Y}(\tau)\|^2 + h_2 \right] d\tau + \right. \\
 &+ \int_t^\omega \alpha_2 (\omega - \tau) \left[ (\alpha_2 + \beta_2) \|\mathbf{Y}(\tau)\| + \mu_1 \|\mathbf{X}(\tau)\| \|\mathbf{Y}(\tau)\| + \mu_2 \|\mathbf{Y}(\tau)\|^2 + h_2 \right] d\tau + \\
 &+ \int_0^\omega \left[ \beta_2 \|\mathbf{Y}(\tau)\| + \mu_1 \|\mathbf{X}(\tau)\| \|\mathbf{Y}(\tau)\| + \mu_2 \|\mathbf{Y}(\tau)\|^2 + h_2 \right] d\tau \left. \right\} \leq \\
 &\leq \gamma_2 \left\{ \frac{1}{2} \alpha_2 \omega^2 \left[ (\alpha_2 + \beta_2) \rho_2 + \mu_2 \rho_2^2 + \mu_1 \rho_1 \rho_2 + h_2 \right] + \right. \\
 &\quad \left. + \omega (\beta_2 \rho_2 + \mu_2 \rho_2^2 + \mu_1 \rho_1 \rho_2 + h_2) \right\}. \tag{15}
 \end{aligned}$$

Из (14), (15) на основании условия (6) следуют соотношения

$$\|\mathcal{L}_1(\mathbf{X}, \mathbf{Y})\|_c \leq \rho_1, \tag{16}$$

$$\|\mathcal{L}_2(\mathbf{X}, \mathbf{Y})\|_c \leq \rho_2. \tag{17}$$

Далее из (12) имеем для произвольных  $(\tilde{\mathbf{X}}, \tilde{\mathbf{Y}}), (\tilde{\tilde{\mathbf{X}}}, \tilde{\tilde{\mathbf{Y}}}) \in \tilde{D}$ :

$$\begin{aligned}
 \mathcal{L}_1(\tilde{\tilde{\mathbf{X}}}, \tilde{\tilde{\mathbf{Y}}}) - \mathcal{L}_1(\tilde{\mathbf{X}}, \tilde{\mathbf{Y}}) &= \tilde{\mathbf{A}}_1^{-1}(\omega) \left\{ \int_0^t \left( \int_0^\tau \mathbf{A}_1 d\sigma \right) \left[ \mathbf{A}_1(\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} - \tilde{\mathbf{X}}) + (\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} - \tilde{\mathbf{X}}) \mathbf{B}_1 + \right. \right. \\
 &+ (\tilde{\tilde{\mathbf{X}}}\mathbf{S}_1\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} - \tilde{\mathbf{X}}\mathbf{S}_1\tilde{\mathbf{X}}) + (\tilde{\tilde{\mathbf{X}}}\mathbf{S}_2\tilde{\tilde{\mathbf{Y}}} - \tilde{\mathbf{X}}\mathbf{S}_2\tilde{\mathbf{Y}}) \left. \right] d\tau - \\
 &- \int_t^\omega \left( \int_\tau^\omega \mathbf{A}_1 d\sigma \right) \left[ \mathbf{A}_1(\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} - \tilde{\mathbf{X}}) + (\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} - \tilde{\mathbf{X}}) \mathbf{B}_1 + \right.
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& + \left( \tilde{\tilde{\mathbf{X}}}\mathbf{S}_1\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{X}}}\mathbf{S}_1\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} \right) + \left( \tilde{\tilde{\mathbf{X}}}\mathbf{S}_2\tilde{\tilde{\mathbf{Y}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{X}}}\mathbf{S}_2\tilde{\tilde{\mathbf{Y}}} \right) \Big] d\tau - \\
& - \int_0^\omega \left[ \left( \tilde{\tilde{\mathbf{X}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{X}}} \right) \mathbf{B}_1 + \left( \tilde{\tilde{\mathbf{X}}}\mathbf{S}_1\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{X}}}\mathbf{S}_1\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} \right) + \left( \tilde{\tilde{\mathbf{X}}}\mathbf{S}_2\tilde{\tilde{\mathbf{Y}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{X}}}\mathbf{S}_2\tilde{\tilde{\mathbf{Y}}} \right) \right] d\tau \Big\}.
\end{aligned}$$

Выполнив оценки по норме, получим

$$\begin{aligned}
\| \mathcal{L}_1(\tilde{\tilde{\mathbf{X}}}, \tilde{\tilde{\mathbf{Y}}}) - \mathcal{L}_1(\tilde{\tilde{\mathbf{X}}}, \tilde{\tilde{\mathbf{Y}}}) \| & \leq \| \tilde{\tilde{\mathbf{A}}}_1^{-1}(\omega) \| \left\| \int_0^i \int_0^\tau \mathbf{A}_1 d\sigma \right\| \left[ \mathbf{A}_1(\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{X}}}) + (\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{X}}}) \mathbf{B}_1 + \right. \\
& + \left. \left( \tilde{\tilde{\mathbf{X}}}\mathbf{S}_1\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{X}}}\mathbf{S}_1\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} \right) + \left( \tilde{\tilde{\mathbf{X}}}\mathbf{S}_2\tilde{\tilde{\mathbf{Y}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{X}}}\mathbf{S}_2\tilde{\tilde{\mathbf{Y}}} \right) \right] d\tau - \\
& - \int_i^\omega \int_\tau^\omega \mathbf{A}_1 d\sigma \Big] \left[ \mathbf{A}_1(\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{X}}}) + (\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{X}}}) \mathbf{B}_1 + \right. \\
& + \left. \left( \tilde{\tilde{\mathbf{X}}}\mathbf{S}_1\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{X}}}\mathbf{S}_1\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} \right) + \left( \tilde{\tilde{\mathbf{X}}}\mathbf{S}_2\tilde{\tilde{\mathbf{Y}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{X}}}\mathbf{S}_2\tilde{\tilde{\mathbf{Y}}} \right) \right] d\tau - \\
& - \int_0^\omega \left[ \left( \tilde{\tilde{\mathbf{X}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{X}}} \right) \mathbf{B}_1 + \left( \tilde{\tilde{\mathbf{X}}}\mathbf{S}_1\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{X}}}\mathbf{S}_1\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} \right) + \left( \tilde{\tilde{\mathbf{X}}}\mathbf{S}_2\tilde{\tilde{\mathbf{Y}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{X}}}\mathbf{S}_2\tilde{\tilde{\mathbf{Y}}} \right) \right] d\tau \Big\| \leq \\
& \leq \gamma_1 \left\{ \int_0^i \int_0^\tau \|\mathbf{A}_1\| d\sigma \right\} \left[ \|\mathbf{A}_1(\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{X}}})\| + \|(\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{X}}})\mathbf{B}_1\| + \right. \\
& + \left. \|\tilde{\tilde{\mathbf{X}}}\mathbf{S}_1(\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{X}}})\| + \|(\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{X}}})\mathbf{S}_1\tilde{\tilde{\mathbf{X}}}\| + \|\tilde{\tilde{\mathbf{X}}}\mathbf{S}_2(\tilde{\tilde{\mathbf{Y}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{Y}}})\| + \|(\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{X}}})\mathbf{S}_2\tilde{\tilde{\mathbf{Y}}}\| \right] d\tau + \\
& + \int_i^\omega \int_\tau^\omega \|\mathbf{A}_1\| d\sigma \Big] \left[ \|\mathbf{A}_1(\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{X}}})\| + \|(\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{X}}})\mathbf{B}_1\| + \right. \\
& + \left. \|\tilde{\tilde{\mathbf{X}}}\mathbf{S}_1(\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{X}}})\| + \|(\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{X}}})\mathbf{S}_1\tilde{\tilde{\mathbf{X}}}\| + \|\tilde{\tilde{\mathbf{X}}}\mathbf{S}_2(\tilde{\tilde{\mathbf{Y}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{Y}}})\| + \|(\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{X}}})\mathbf{S}_2\tilde{\tilde{\mathbf{Y}}}\| \right] d\tau + \\
& + \int_0^\omega \left[ \|(\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{X}}})\mathbf{B}_1\| + \|\tilde{\tilde{\mathbf{X}}}\mathbf{S}_1(\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{X}}})\| + \|(\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{X}}})\mathbf{S}_1\tilde{\tilde{\mathbf{X}}}\| + \right. \\
& + \left. \|\tilde{\tilde{\mathbf{X}}}\mathbf{S}_2(\tilde{\tilde{\mathbf{Y}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{Y}}})\| + \|(\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{X}}})\mathbf{S}_2\tilde{\tilde{\mathbf{Y}}}\| \right] d\tau \Big\} \leq \\
& \leq \gamma_1 \left\{ \left[ \frac{1}{2} \alpha_1 \omega^2 (\alpha_1 + \beta_1 + 2\delta_1 \rho_1 + \delta_2 \rho_2) + \omega (\beta_1 + 2\delta_1 \rho_1 + \delta_2 \rho_2) \right] \|\tilde{\tilde{\mathbf{X}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{X}}}\|_c + \right. \\
& \left. + \delta_2 \rho_1 \omega \left( \frac{1}{2} \alpha_1 \omega + 1 \right) \|\tilde{\tilde{\mathbf{Y}}} - \tilde{\tilde{\mathbf{Y}}}\|_c \right\}.
\end{aligned}$$

Отсюда следует оценка

$$\begin{aligned} & \left\| \mathcal{L}_1(\tilde{\mathbf{X}}, \tilde{\mathbf{Y}}) - \mathcal{L}_1(\tilde{\mathbf{X}}, \tilde{\mathbf{Y}}) \right\|_c \leq \gamma_1 \left\{ \left[ \frac{1}{2} \alpha_1 \omega^2 (\alpha_1 + \beta_1 + 2\delta_1 \rho_1 + \delta_2 \rho_2) + \right. \right. \\ & \left. \left. + \omega (\beta_1 + 2\delta_1 \rho_1 + \delta_2 \rho_2) \right] \left\| \tilde{\mathbf{X}} - \tilde{\mathbf{X}} \right\|_c + \delta_2 \rho_1 \omega \left( \frac{1}{2} \alpha_1 \omega + 1 \right) \left\| \tilde{\mathbf{Y}} - \tilde{\mathbf{Y}} \right\|_c \right\}. \end{aligned} \quad (18)$$

Аналогично получим оценку

$$\begin{aligned} & \left\| \mathcal{L}_2(\tilde{\mathbf{X}}, \tilde{\mathbf{Y}}) - \mathcal{L}_2(\tilde{\mathbf{X}}, \tilde{\mathbf{Y}}) \right\|_c \leq \gamma_2 \left\{ \mu_1 \rho_2 \omega \left( \frac{1}{2} \alpha_2 \omega + 1 \right) \left\| \tilde{\mathbf{X}} - \tilde{\mathbf{X}} \right\|_c + \right. \\ & \left. + \left[ \frac{1}{2} \alpha_2 \omega^2 (\alpha_2 + \beta_2 + \mu_1 \rho_1 + 2\mu_2 \rho_2) + \omega (\beta_2 + \mu_1 \rho_1 + 2\mu_2 \rho_2) \right] \left\| \tilde{\mathbf{Y}} - \tilde{\mathbf{Y}} \right\|_c \right\}. \end{aligned} \quad (19)$$

Запишем (18), (19) в матричном виде

$$\tilde{\mathbf{K}} \leq \mathbf{QK}, \quad (20)$$

где

$$\tilde{\mathbf{K}} = \begin{pmatrix} \left\| \mathcal{L}_1(\tilde{\mathbf{X}}, \tilde{\mathbf{Y}}) - \mathcal{L}_1(\tilde{\mathbf{X}}, \tilde{\mathbf{Y}}) \right\|_c \\ \left\| \mathcal{L}_2(\tilde{\mathbf{X}}, \tilde{\mathbf{Y}}) - \mathcal{L}_2(\tilde{\mathbf{X}}, \tilde{\mathbf{Y}}) \right\|_c \end{pmatrix}, \quad \mathbf{K} = \begin{pmatrix} \left\| \tilde{\mathbf{X}} - \tilde{\mathbf{X}} \right\|_c \\ \left\| \tilde{\mathbf{Y}} - \tilde{\mathbf{Y}} \right\|_c \end{pmatrix}.$$

Используя условие (7), можно показать на основании [8, с. 370], что характеристические числа положительной матрицы  $\mathbf{Q}$  расположены внутри единичного круга с центром в начале координат. Таким образом, на множестве  $\tilde{D}$  имеют место соотношения (16)-(19), являющиеся условием модифицированного [6] принципа Банаха-Каччиопполи [7, с. 605] сжимающих отображений применительно к системе уравнений (12), (13). На основании этого заключаем, что решение  $\mathbf{X} = \mathbf{X}(t)$ ,  $\mathbf{Y} = \mathbf{Y}(t)$  этой системы на множестве  $\tilde{D}$  существует и единственно. В конечном итоге это означает, что задача (1)-(4) однозначно разрешима в области  $D$ .

**Замечание 1.** Вместо условия (7) можно принять условие  $\|\mathbf{Q}\| < 1$ , более удобное для применения.

Для построения решения системы матричных интегральных уравнений (10), (11) (см. также (12), (13)) воспользуемся классическим методом последовательных приближений (см., например, [7, с. 605]):

$$\mathbf{X}_k(t) = \tilde{\mathbf{A}}_1^{-1}(\omega) \left\{ \int_0^t \left( \int_0^\tau \mathbf{A}_1(\sigma) d\sigma \right) \left[ \mathbf{A}_1(\tau) \mathbf{X}_{k-1}(\tau) + \mathbf{X}_{k-1}(\tau) \mathbf{B}_1(\tau) + \right. \right.$$



$$\begin{aligned}
& +\mathbf{X}_{k-1}(\tau)(\mathbf{S}_1(\tau)\mathbf{X}_{k-1}(\tau)+\mathbf{S}_2(\tau)\mathbf{Y}_{k-1}(\tau))+\mathbf{F}_1(\tau)]d\tau - \\
& -\int\limits_i^{\omega}\int\limits_{\tau}^{\omega}\mathbf{A}_1(\sigma)d\sigma\left[\mathbf{A}_1(\tau)\mathbf{X}_{k-1}(\tau)+\mathbf{X}_{k-1}(\tau)\mathbf{B}_1(\tau)+\right. \\
& \left. +\mathbf{X}_{k-1}(\tau)(\mathbf{S}_1(\tau)\mathbf{X}_{k-1}(\tau)+\mathbf{S}_2(\tau)\mathbf{Y}_{k-1}(\tau))+\mathbf{F}_1(\tau)]d\tau - \\
& -\int\limits_0^{\omega}[\mathbf{X}_{k-1}(\tau)\mathbf{B}_1(\tau)+\mathbf{X}_{k-1}(\tau)(\mathbf{S}_1(\tau)\mathbf{X}_{k-1}(\tau)+\mathbf{S}_2(\tau)\mathbf{Y}_{k-1}(\tau))+\mathbf{F}_1(\tau)]d\tau\}, \quad (21)
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\mathbf{Y}_k(t) = & \tilde{\mathbf{A}}_2^{-1}(\omega)\left\{\int\limits_0^t\int\limits_0^{\tau}\mathbf{A}_2(\sigma)d\sigma\left[\mathbf{A}_2(\tau)\mathbf{Y}_{k-1}(\tau)+\mathbf{Y}_{k-1}(\tau)\mathbf{B}_2(\tau)+\right. \right. \\
& \left. \left. +\mathbf{Y}_{k-1}(\tau)(\mathbf{P}_1(\tau)\mathbf{X}_{k-1}(\tau)+\mathbf{P}_2(\tau)\mathbf{Y}_{k-1}(\tau))+\mathbf{F}_2(\tau)\right]d\tau - \right. \\
& \left. -\int\limits_i^{\omega}\int\limits_{\tau}^{\omega}\mathbf{A}_2(\sigma)d\sigma\left[\mathbf{A}_2(\tau)\mathbf{Y}_{k-1}(\tau)+\mathbf{Y}_{k-1}(\tau)\mathbf{B}_2(\tau)+\right. \right. \\
& \left. \left. +\mathbf{Y}_{k-1}(\tau)(\mathbf{P}_1(\tau)\mathbf{X}_{k-1}(\tau)+\mathbf{P}_2(\tau)\mathbf{Y}_{k-1}(\tau))+\mathbf{F}_2(\tau)\right]d\tau - \right. \\
& \left. -\int\limits_0^{\omega}[\mathbf{Y}_{k-1}(\tau)\mathbf{B}_2(\tau)+\mathbf{Y}_{k-1}(\tau)(\mathbf{P}_1(\tau)\mathbf{X}_{k-1}(\tau)+\mathbf{P}_2(\tau)\mathbf{Y}_{k-1}(\tau))+\mathbf{F}_2(\tau)]d\tau\right\}, \quad (22)
\end{aligned}$$

$k=1,2,\dots,$

где  $\mathbf{X}_0(t)$ ,  $\mathbf{Y}_0(t)$  – произвольные матричные функции класса  $C[0,\omega]$ , принадлежащие множеству  $\tilde{D}$ .

Используя условия (6), нетрудно показать, что все приближенные решения, полученные по алгоритму (21), (22), принадлежат множеству  $\tilde{D}$ . Заметим, что эти решения, вообще говоря, не удовлетворяют краевым условиям (3), (4). Поэтому следует создавать более эффективные алгоритмы построения решения задачи (1)-(4). Такие алгоритмы можно получить на основе применения подхода [1, гл. 3]. Их разработке будут посвящены дальнейшие исследования авторов.

Изучим вопрос о сходимости полученной последовательности. Следуя известному приему (см., например, [9]), этот вопрос заменим эквивалентным вопросом о сходимости рядов

$$\mathbf{X}_0 + (\mathbf{X}_1 - \mathbf{X}_0) + \dots + (\mathbf{X}_k - \mathbf{X}_{k-1}) + \dots, \quad (23)$$

$$\mathbf{Y}_0 + (\mathbf{Y}_1 - \mathbf{Y}_0) + \dots + (\mathbf{Y}_k - \mathbf{Y}_{k-1}) + \dots \quad (24)$$

Докажем равномерную по  $t \in [0,\omega]$  сходимость рядов (23), (24). Для этого построим специальный сходящийся матричный степенной ряд,

который мажорирует на  $[0, \omega]$  указанные матричные функциональные ряды. Из (21), (22) имеем соответственно

$$\begin{aligned} \mathbf{X}_{k+1} - \mathbf{X}_k = & \tilde{\mathbf{A}}_1^{-1}(\omega) \left\{ \int_0^t \left( \int_0^\tau \mathbf{A}_1 d\sigma \right) \left[ \mathbf{A}_1 (\mathbf{X}_k - \mathbf{X}_{k-1}) + (\mathbf{X}_k - \mathbf{X}_{k-1}) \mathbf{B}_1 + \right. \right. \\ & + (\mathbf{X}_k \mathbf{S}_1 \mathbf{X}_k - \mathbf{X}_{k-1} \mathbf{S}_1 \mathbf{X}_{k-1}) + (\mathbf{X}_k \mathbf{S}_2 \mathbf{Y}_k - \mathbf{X}_{k-1} \mathbf{S}_2 \mathbf{Y}_{k-1}) \left. \right] d\tau - \\ & - \int_t^\omega \left( \int_\tau^\omega \mathbf{A}_1 d\sigma \right) \left[ \mathbf{A}_1 (\mathbf{X}_k - \mathbf{X}_{k-1}) + (\mathbf{X}_k - \mathbf{X}_{k-1}) \mathbf{B}_1 + \right. \\ & + (\mathbf{X}_k \mathbf{S}_1 \mathbf{X}_k - \mathbf{X}_{k-1} \mathbf{S}_1 \mathbf{X}_{k-1}) + (\mathbf{X}_k \mathbf{S}_2 \mathbf{Y}_k - \mathbf{X}_{k-1} \mathbf{S}_2 \mathbf{Y}_{k-1}) \left. \right] d\tau - \\ & \left. - \int_0^\omega \left[ (\mathbf{X}_k - \mathbf{X}_{k-1}) \mathbf{B}_1 + (\mathbf{X}_k \mathbf{S}_1 \mathbf{X}_k - \mathbf{X}_{k-1} \mathbf{S}_1 \mathbf{X}_{k-1}) + (\mathbf{X}_k \mathbf{S}_2 \mathbf{Y}_k - \mathbf{X}_{k-1} \mathbf{S}_2 \mathbf{Y}_{k-1}) \right] d\tau \right\}, \quad (25) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \mathbf{Y}_{k+1} - \mathbf{Y}_k = & \tilde{\mathbf{A}}_2^{-1}(\omega) \left\{ \int_0^t \left( \int_0^\tau \mathbf{A}_2 d\sigma \right) \left[ \mathbf{A}_2 (\mathbf{Y}_k - \mathbf{Y}_{k-1}) + (\mathbf{Y}_k - \mathbf{Y}_{k-1}) \mathbf{B}_2 + \right. \right. \\ & + (\mathbf{Y}_k \mathbf{P}_1 \mathbf{X}_k - \mathbf{Y}_{k-1} \mathbf{P}_1 \mathbf{X}_{k-1}) + (\mathbf{Y}_k \mathbf{P}_2 \mathbf{Y}_k - \mathbf{Y}_{k-1} \mathbf{P}_2 \mathbf{Y}_{k-1}) \left. \right] d\tau - \\ & - \int_t^\omega \left( \int_\tau^\omega \mathbf{A}_2 d\sigma \right) \left[ \mathbf{A}_2 (\mathbf{Y}_k - \mathbf{Y}_{k-1}) + (\mathbf{Y}_k - \mathbf{Y}_{k-1}) \mathbf{B}_2 + \right. \\ & + (\mathbf{Y}_k \mathbf{P}_1 \mathbf{X}_k - \mathbf{Y}_{k-1} \mathbf{P}_1 \mathbf{X}_{k-1}) + (\mathbf{Y}_k \mathbf{P}_2 \mathbf{Y}_k - \mathbf{Y}_{k-1} \mathbf{P}_2 \mathbf{Y}_{k-1}) \left. \right] d\tau - \\ & - \int_0^\omega \left[ (\mathbf{Y}_k - \mathbf{Y}_{k-1}) \mathbf{B}_2 + (\mathbf{Y}_k \mathbf{P}_1 \mathbf{X}_k - \mathbf{Y}_{k-1} \mathbf{P}_1 \mathbf{X}_{k-1}) + \right. \\ & \left. + (\mathbf{Y}_k \mathbf{P}_2 \mathbf{Y}_k - \mathbf{Y}_{k-1} \mathbf{P}_2 \mathbf{Y}_{k-1}) \right] d\tau \left. \right\}, \quad k=1, 2, \dots \quad (26) \end{aligned}$$

Выполнив оценки по норме в (25), (26), получим оценки типа (18), (19):

$$\begin{aligned} & \|\mathbf{X}_{k+1} - \mathbf{X}_k\|_C \leq \\ & \leq \gamma_1 \left\{ \frac{1}{2} \alpha_1 \omega^2 (\alpha_1 + \beta_1 + 2\delta_1 \rho_1 + \delta_2 \rho_2) \|\mathbf{X}_k - \mathbf{X}_{k-1}\|_C + \frac{1}{2} \alpha_1 \delta_2 \rho_1 \omega^2 \|\mathbf{Y}_k - \mathbf{Y}_{k-1}\|_C \right\} + \\ & + \gamma_1 \left\{ \omega (\beta_1 + 2\delta_1 \rho_1 + \delta_2 \rho_2) \|\mathbf{X}_k - \mathbf{X}_{k-1}\|_C + \delta_2 \rho_1 \omega \|\mathbf{Y}_k - \mathbf{Y}_{k-1}\|_C \right\}, \quad (27) \\ & \|\mathbf{Y}_{k+1} - \mathbf{Y}_k\|_C \leq \\ & \leq \gamma_2 \left\{ \frac{1}{2} \alpha_2 \mu_1 \rho_2 \omega^2 \|\mathbf{X}_k - \mathbf{X}_{k-1}\|_C + \frac{1}{2} \alpha_2 \omega^2 (\alpha_2 + \beta_2 + \mu_1 \rho_1 + 2\mu_2 \rho_2) \|\mathbf{Y}_k - \mathbf{Y}_{k-1}\|_C \right\} + \end{aligned}$$

$$+\gamma_2 \{ \mu_1 \rho_2 \omega \| \mathbf{X}_k - \mathbf{X}_{k-1} \|_C + \omega (\beta_2 + \mu_1 \rho_1 + 2\mu_2 \rho_2) \| \mathbf{Y}_k - \mathbf{Y}_{k-1} \|_C \}, \quad k=1,2,\dots \quad (28)$$

Запишем оценки (27), (28) в матричной форме

$$\mathbf{Z}_k \leq \mathbf{QZ}_{k-1}, \quad k=1,2,\dots, \quad (29)$$

где

$$\mathbf{Z}_k = \begin{pmatrix} \| \mathbf{X}_{k+1} - \mathbf{X}_k \|_C \\ \| \mathbf{Y}_{k+1} - \mathbf{Y}_k \|_C \end{pmatrix}.$$

Далее на основании рекуррентной оценки (29) имеем явную оценку

$$\mathbf{Z}_k \leq \mathbf{Q}^k \mathbf{Z}_0, \quad k=1,2,\dots \quad (30)$$

Поскольку характеристические числа матрицы  $\mathbf{Q}$  расположены внутри единичного круга, то, используя оценку (30) и соответствующие мажоранты для рядов (23), (24), можно показать, что на основании [5; 7] последовательность  $\{ \mathbf{X}_k(t), \mathbf{Y}_k(t) \}_0^\infty$  сходится равномерно по  $t \in [0, \omega]$  к решению системы интегральных уравнений (10), (11), при этом имеет место оценка

$$\tilde{\mathbf{Z}}_i \leq (\mathbf{E} - \mathbf{Q})^{-1} \mathbf{Q}^i \mathbf{Z}_0, \quad i=0,1,2,\dots, \quad (31)$$

где

$$\tilde{\mathbf{Z}}_i = \begin{pmatrix} \| \mathbf{X} - \mathbf{X}_i \|_C \\ \| \mathbf{Y} - \mathbf{Y}_i \|_C \end{pmatrix}.$$

Используя оценку (30), нетрудно получить оценку области локализации решения задачи (1)-(4), определяемую алгоритмом (21), (22):

$$\mathbf{Z} \leq \tilde{\mathbf{Z}}_0 + (\mathbf{E} - \mathbf{Q})^{-1} \mathbf{Z}_0, \quad (32)$$

где

$$\mathbf{Z} = \begin{pmatrix} \| \mathbf{X} \|_C \\ \| \mathbf{Y} \|_C \end{pmatrix}, \quad \tilde{\mathbf{Z}}_0 = \begin{pmatrix} \| \mathbf{X}_0 \|_C \\ \| \mathbf{Y}_0 \|_C \end{pmatrix}.$$

**Замечание 2.** Используя условия (6), (7), аналогичную оценку можно получить, исходя из системы интегральных уравнений (10), (11).

В самом деле, выполнив оценки по норме в тождествах (10), (11), получим

$$\mathbf{Z} \leq \mathbf{QZ} + \mathbf{R}, \quad (33)$$

где  $\mathbf{R} = \text{colon}(r_1, r_2)$ ;

$$r_1 = \gamma_1 h_1 \omega \left( \frac{1}{2} \alpha_1 \omega + 1 \right), \quad r_2 = \gamma_2 h_2 \omega \left( \frac{1}{2} \alpha_2 \omega + 1 \right).$$

Используя положительную обратимость матрицы  $\mathbf{E} - \mathbf{Q}$ , из (33) получим оценку

$$\mathbf{Z} \leq (\mathbf{E} - \mathbf{Q})^{-1} \mathbf{R}. \quad (34)$$

Как видно, оценка (34) является коэффициентной. Чтобы воспользоваться оценкой (32), следует получить оценки для  $\mathbf{Z}_0$ ,  $\tilde{\mathbf{Z}}_0$ , т.е. эта оценка менее удобна для применения, чем оценка (34). Однако в случае  $\mathbf{X}_0 = 0$ ,  $\mathbf{Y}_0 = 0$  эти оценки совпадают.

**Замечание 3.** Отметим в соответствии с замечанием 1, что если принять  $\|\mathbf{Q}\| < 1$ , то оценка области локализации решения может быть получена в виде

$$\|\mathbf{Z}\| \leq \frac{\|\mathbf{R}\|}{1 - \|\mathbf{Q}\|}.$$

Аналогичная оценка имеет место для  $\tilde{\mathbf{Z}}_i$ :

$$\|\tilde{\mathbf{Z}}_i\| \leq \frac{\|\mathbf{Q}\|^i \|\mathbf{Z}_0\|}{1 - \|\mathbf{Q}\|}, \quad i = 0, 1, 2, \dots$$

Таким образом, в настоящей работе получены коэффициентные достаточные условия однозначной разрешимости на компакте и дан эффективный алгоритм построения решения задачи (1)-(4).

#### ЛИТЕРАТУРА

1. *Лаптинский, В.Н.* Конструктивный анализ управляемых колебательных систем / В.Н. Лаптинский. — Мн.: ИМ НАН Беларуси, 1998. — 300 с.
2. *Зубов, В.И.* Лекции по теории управления / В.И. Зубов. — М.: Наука, 1975. — 496 с.
3. *Lucas, J.* Explicit solutions of Riccati equations appearing in differential games / J. Lucas // Applied Mathematics Letters, 1990. — V. 3. — №. 4. — P. 9-12.
4. *Murty, K.N.* Two (multi) point nonlinear Lyapunov systems existence and uniqueness / K.N. Murty, G.W. Howell, S. Sivasundaram // Journ. Mathem. Anal. and Appl., 1992. — V. 167. — P. 505-515.
5. *Демидович, Б.П.* Лекции по математической теории устойчивости / Б.П. Демидович. — М.: Наука, 1967. — 472 с.
6. *Забрейко, П.П.* Принцип неподвижной точки и нелокальные теоремы о разрешимости для существенно нелинейных дифференциальных уравнений / П.П. Забрейко, В.Н. Лаптинский // Докл. АН Беларуси. — 1997. — Т. 41. — № 1. — С. 5-9.
7. *Канторович, Л.В.* Функциональный анализ / Л.В. Канторович, Г.П. Акилов. — М.: Наука, 1977. — 744 с.
8. *Гантмахер, Ф.Р.* Теория матриц / Ф.Р. Гантмахер. — М.: Наука, 1967. — 576 с.
9. *Бибиков, Ю.Н.* Курс обыкновенных дифференциальных уравнений / Ю.Н. Бибиков. — М.: Высшая школа, 1991. — 303 с.

Поступила в редакцию 01.10.2009 г.